

$$\textcircled{1} \quad E \begin{cases} x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = 4 & (E_1) \\ 2x_1 - 2x_2 + 10x_3 = 4 & (E_2) \\ 4x_1 + 8x_3 + 4x_4 = 12 & (E_3) \end{cases}$$

Les variables sont x_1, x_2, x_3, x_4 ordonnées ainsi. Les trois équations formant le système E sont d'ordre 1. Le système est ordonné. E a même solution que le système

$$E' \begin{cases} x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = 4 & (E_1) \\ -4x_2 + 12x_3 - 4x_4 = -4 & (E_2 - 2E_1) = E_2' \\ -4x_2 + 12x_3 - 4x_4 = -4 & (E_3 - 4E_1) = E_3' \end{cases}$$

Ce système est encore ordonné. L'ordre des équations est respectivement 1, 2, 2. Il a les mêmes solutions que

$$E'' \begin{cases} x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = 4 & E_1 \\ -4x_2 + 12x_3 - 4x_4 = -4 & E_2' \\ 0 = 0 & E_3' - E_2' \end{cases}$$

nous pouvons supprimer l'équation $0 = 0$. Le système E a donc m solutions que les solutions du système triangulaire:

$$E''' \begin{cases} x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = 4 \\ -4x_2 + 12x_3 - 4x_4 = -4 \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{Les variables libres} \\ \text{de } E''' \text{ sont } x_3 \text{ et } x_4. \end{array}$$

Réolvons ce système: la dernière équation donne

$$x_2 = 1 + 3x_3 - x_4$$

Nous obtenons, alors

$$x_1 = 4 - x_2 + x_3 - 2x_4 = 4 - 1 - 3x_3 + x_4 + x_3 - 2x_4 = 3 - 2x_3 - x_4$$

Soit S l'ensemble des solutions de E

$$S = \{ (3 - 2x_3 - x_4, 1 + 3x_3 - x_4, x_3, x_4) \text{ tels que } x_3, x_4 \in \mathbb{R} \}$$

$$= \{ (3, 1, 0, 0) + x_3(-2, 3, 1, 0) + x_4(-1, -1, 0, 1) \text{ tels que } x_3, x_4 \in \mathbb{R} \}$$

Vérification $(3, 1, 0, 0)$ vérifie bien les trois équations de départ. De plus, $(-2, 3, 1, 0)$ et $(-1, -1, 0, 1)$ sont bien solutions du système homogène associé à E.

$\textcircled{2}$ Par la même méthode, en suivant l'algorithme du cours, le lecteur vérifiera que

$$P = \{ x_3(-2, 3, 1, 0) + x_4(-1, -1, 0, 1) \text{ tels que } x_3, x_4 \in \mathbb{R} \}$$

Suivant le cours, l'algorithme de résolution d'un système d'équations homogènes fournit une base du sous-espace vectoriel de ses solutions:

$B = (u, v)$ où $u = (-2, 3, 1, 0)$ et $v = (-1, -1, 0, 1)$ est donc une base de P.

(Sur la définition de P, il est clair que u, v engendrent P. Il est facile de montrer que cette famille est libre.)

$$\begin{matrix} -2 & + & 8 & -2 & -4 & = & 0 \\ -4 & - & 16 & +20 & & = & 0 \\ -8 & & +16 & -8 & & = & 0 \end{matrix}$$

Donc $w = (-2, 8, 2, -2) \in P$. Si (a, b) sont les coordonnées de w dans la base (u, v):

$$w = a u + b v = (-2a - b, 3a + b, a, b)$$

$$= (-2, 8, 2, -2)$$

Il en résulte $a = 2, b = -2$. Ainsi, $(2, -2)$ sont les coord. de w dans la base (u, v).

Exercice 2: $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}$

1) $\det(A) = 2 - (-3) = -1 \quad A^{-1} = \frac{1}{-1} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -3 & -2 \end{pmatrix}$

2) $A' = T_{2,1}(\frac{3}{2}) A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \quad T_{2,1}(\frac{3}{2}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{3}{2} & 1 \end{pmatrix}$

$A'' = D_2(-2) D_1(\frac{1}{2}) A' = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad D_2(-2) D_1(\frac{1}{2}) T_{2,1}(\frac{3}{2}) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ -3 & -2 \end{pmatrix}$

$A''' = T_{1,2}(\frac{1}{2}) A'' = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad T_{1,2}(\frac{1}{2}) D_2(-2) D_1(\frac{1}{2}) T_{2,1}(\frac{3}{2}) = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -3 & -2 \end{pmatrix}$

Ainsi: $T_{1,2}(\frac{1}{2}) D_2(-2) D_1(\frac{1}{2}) T_{2,1}(\frac{3}{2}) A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

A est donc inversible

$$A^{-1} = T_{1,2}(\frac{1}{2}) D_2(-2) D_1(\frac{1}{2}) T_{2,1}(\frac{3}{2}) = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -3 & -2 \end{pmatrix}$$

On retrouve le résultat précédent. De plus, nous avons écrit

A^{-1} comme produit de matrices élémentaires. Nous en déduisons:

$$A = (A^{-1})^{-1} = T_{2,1}(\frac{3}{2})^{-1} D_1(\frac{1}{2})^{-1} D_2(-2) T_{1,2}(\frac{1}{2})^{-1}$$

Donc, $A = T_{2,1}(-\frac{3}{2}) D_1(2) D_2(-\frac{1}{2}) T_{1,2}(-\frac{1}{2})$.

3) $A X = C$ comme A est inversible, cette équation équivaut à

$$X = A^{-1} C = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & -2 & -2 \\ -6 & -4 & -6 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 8 & 6 & 8 \\ 18 & 14 & 18 \end{pmatrix}$$

Une solution

$$X = \begin{pmatrix} 8 & 6 & 8 \\ 18 & 14 & 18 \end{pmatrix}$$

4) Plusieurs méthodes possibles pour montrer que B' est une base de \mathbb{R}^2

$m_2(u, v) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} = A$ est inversible (question 1).

Donc, (u, v) est une base de \mathbb{R}^2

Autre méthode, \mathbb{R}^2 étant un \mathbb{R} espace vectoriel de dimension 2, pour montrer que (u, v) est une base, il suffit de montrer que la famille (u, v) est libre.

a $u + b v = (0, 0)$ équivaut à

$$a(2, -3) + b(-1, 1) = (2a - b, -3a + b) = (0, 0)$$

donc, équivaut à $\begin{cases} 2a - b = 0 \\ -3a + b = 0 \end{cases}$

On vérifie alors que ce système admet (0, 0) comme unique solution (ajouter les équations donne $-a = 0$, donc $a = 0$. Il en résulte $b = 0$)

5) A est la matrice de passage de la base canonique de \mathbb{R}^2 à la base $B' = (u, v)$.

Les coordonnées de $w = (1, 1)$ dans la base canonique de \mathbb{R}^2 sont $(1, 1)$ puisque $w = 1 \cdot e_1 + 1 \cdot e_2 = 1 \cdot e_1 + 1 \cdot e_2$

Si (α, β) sont les coordonnées de w dans la base B' :

$$\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -5 \end{pmatrix}$$

Ainsi, $(\alpha, \beta) = (-2, -5)$

Exercice 3:

1) $\det M = 2 \det \begin{pmatrix} 5 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} - 2 \det \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix}$

$$= 2(5(-2) - (-2)) - 2(-4 - (-2)) + (-4 - (-5))$$

$$= 2(-3) - 2(-2) + 1 = -6 + 4 + 1 = -1$$

$\det M = -1$ ainsi M est inversible

$$\text{comatériau de } M = \begin{pmatrix} \det \begin{pmatrix} 5 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} & -\det \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} & \det \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix} \\ -\det \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} & +\det \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} & -\det \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix} \\ \det \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix} & -\det \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} & \det \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix} \end{pmatrix}$$

$$\text{com}(M) = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$M^{-1} = \frac{1}{-1} \text{com}(M) = -1 \begin{pmatrix} -3 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Donc $M^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$

2) Le système d'équations linéaires équivaut au système matriciel

$$M \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ 0 \\ -\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

Comme M est inversible, il admet comme seule solution:

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = M^{-1} \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ 0 \\ -\sqrt{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4\sqrt{2} \\ -\sqrt{2} \\ 3\sqrt{2} \end{pmatrix} \quad (a, b, c) = (4\sqrt{2}, -\sqrt{2}, 3\sqrt{2})$$

unique solution du système

3) $m_3(u, v, w) = M$ est inversible. Donc, $B' = (u, v, w)$ est une base de E

4) Les coordonnées de $e_1 - e_3$ dans la base B sont $(1, 0, -1)$

Les coordonnées de $e_1 - e_3$ dans la nouvelle base B' sont donc (a, b, c) où

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = M^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \text{puisque M est la matrice de passage de } B \text{ à } B'$$

$$= \begin{pmatrix} 3 & -2 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

D'où $(a, b, c) = (4, -1, 3)$

Exercice 4:

1) Par définition (u, v) engendrent P. Pour montrer que (u, v) est une base de P, il suffit de montrer que la famille (u, v) est libre. Soit $x, y \in \mathbb{R}$:

$$x u + y v = 0 \quad \text{équivaut à}$$

$$x(2, -3, -1, 0) + y(1, 1, 0, 1) = (0, 0, 0, 0)$$

$$(2x + y, -3x + y, -x, y) = (0, 0, 0, 0)$$

Cela implique $x = y = 0$. Notre famille (u, v) est bien libre.

2) $2u + 2v = (6, -4, -2, 2) = w$

Donc, $c \in P$ et (2, 2) sont les coordonnées de c dans la base (u, v).